



**ULUSAL MESLEK STANDARDI**

**MOBİL VİNÇ OPERATÖRÜ**

**SEVİYE 3**

**REVİZYON NO: 01**

**REFERANS KODU/ 11UMS0175-3**

**RESMİ GAZETE TARİH-SAYI: 29/11/2017 - 30255 (Mükerrer)**

<b>Meslek:</b>	<b>MOBİL VİNÇ OPERATÖRÜ</b>
<b>Seviye:</b>	<b>3<sup>1</sup></b>
<b>Referans Kodu:</b>	<b>11UMS0175-3</b>
<b>Standardı Hazırlayan Kuruluş(lar):</b>	<b>Türkiye Liman İşletmecileri Derneği (TÜRKLİM) Türkiye İnşaat Sanayicileri İşveren Sendikası (İNTES)</b>
<b>Standardı Doğrulayan Sektör Komitesi:</b>	<b>MYK İnşaat Sektör Komitesi MYK Ulaştırma, Lojistik ve Haberleşme Sektör Komitesi</b>
<b>MYK Yönetim Kurulu Onay Tarih/ Sayı:</b>	<b>Rev.00: 14.12.2011 Tarih ve 2011/80 Sayılı Karar Rev.01: 04.10.2017 Tarih ve 2017/79 Sayılı Karar</b>
<b>Resmî Gazete Tarih/Sayı:</b>	<b>Rev.00: 21/3/2012 - 28240 (Mükerrer) Rev.01: 29/11/2017 - 30255 (Mükerrer)</b>
<b>Revizyon No:</b>	<b>01</b>

<sup>1</sup> Mesleğin yeterlilik seviyesi, sekizli (8) seviye matrisinde seviye üç (3) olarak belirlenmiştir.

## TERİMLER, SİMGELER VE KISALTMALAR

**BAY PLANI:** Konteyner gemilerinin ambarlarının yük planlarını,

**BOOM:** Mobil vinçlerde ana şase ve cendereye bağlı kargo halatların makaralarla üzerinden geçtiği kaldırıcı aksamı,

**C KANCASI:** Dairesel formda, C şeklinde ucu açık koçaya takılan kancayı,

**ELLEÇLEME:** Yükleme, boşaltma, aktarma, istifleme ve yığma işlemlerini,

**FLANŞ:** Operatör kabini boom'a veya şaseye bağlantısını sağlayan konstrüksiyon elemanını,

**FLIPPER:** Spreader'lerin konteynerlere sabitlenmesinde kullanılan kılavuz kürekleri,

**IMO (INTERNATIONAL MARITIME ORGANIZATION):** Uluslararası Denizcilik Örgütü'nü,

**ISCO:** Uluslararası Standart Meslek Sınıflamasını,

**İSG:** İş Sağlığı ve Güvenliğini,

**JOYSTICK:** Vinçte, dört boyutlu; boom yatma, boom dikme, aşağı, yukarı, sağ, sol, kendi ekseninde dönüş hareketleri ile vincin yürütülmesini sağlayan kumanda kolunu,

**KAPMA:** Dökme yükü m<sup>3</sup> cinsinden elleçlemeye yarayan, vincin koçasına takılarak yükü elleçlemeye yarayan yardımcı ekipmanı,

**KİŞİSEL KORUYUCU DONANIM (KKD):** Çalışanı, yürütülen işten kaynaklanan, sağlık ve güvenliği etkileyen bir veya birden fazla riske karşı koruyan, çalışan tarafından giyilen, takılan veya tutulan, bu amaca uygun olarak tasarımı yapılmış tüm alet, araç, gereç ve cihazları,

**KOÇA:** Vincin kargo halatlarının bağlı olduğu, ucundaki v kanca sayesinde spreader, polip, kapma, çelik halat, sapan gibi aparatların takılabildiği mekanik ve elektrikle çalışan aksamı,

**KONTEYNER:** Uluslararası Standart Örgütünce (ISO) kabul edilen tip ve ölçülere uygun her türlü deniz, kara ve hava taşıtları ile taşınabilen, devamlı kullanmaya imkân verebilecek şekilde hususi ve dayanıklı olan, bir veya birden fazla nakil vasıtalarına aktarma edilmesinde, yükleme – boşaltma kolaylığı sağlayan, özel tertibatı bulunan taşıma kaplarını,

**LIMIT-SWITCH:** Sonlandırma emniyet sensörünü,

**MAYNA:** Aşağı yönü,

**MHC (MOBİL HARBOUR CRANE):** Mobil liman vincini,

**OPERATÖR:** İş makinelerini kullanan ehliyetli ve vasıflı elemanı,

**OVERFRAME:** Yükün ve/veya elleçleme koşullarının güvenliği açısından özel işlem gerektiren yük/konteynerin güvenli şekilde hareket ettirilebilmesi için, taşıyıcı düzeneğe sabitlenmesinde kullanılan yükseklik arttıran aparatı,

**POLİP:** Dökme yükü hidrolik düzeneği sayesinde ayakları ile kavrama ve elleçleme aparatını,

**PUANTÖR:** Her yük kalemini veya konteyneri, belirli bir yere (örneğin CFS depo bölmesi, konteyner doldurma kapısı, vinç altı, saha interchange bölmesi) girip çıkarken kontrol etme, sayma, sınıflandırma, kaydetme işlerinden sorumlu kişiyi,

**SAHA:** Yayaların erişimine kısmen veya tamamen kapalı olan, yük elleçleme ve teknik işlere ayrılmış, operatörün görev yaptığı her türlü inşaat ve üretim alanları ile lojistik sektöründe; antrepo, terminal, rıhtım ve gemi gibi faaliyet alanlarını,

**SAPAN:** Bağlayarak yükü kaldırmaya yarayan alt ekipmanı,

**SAPANCI:** Sapan kullanan liman işçisini,

**SAPLAMA:** Cıvata türü şase bağlantı ekipmanını,

**SERDÜMEN:** Uluslararası kabul görmüş işaretlerle iş makinesi operatörünü yönlendiren, vinç ehliyeti ve/veya serdümenlik sertifikası olan vasıflı elemanı,

**SİNTİNE:** Gemilerin makine ve yardımcı makine alt tankları, koferdamlar, ambarlar veya benzer bölümlerinde oluşan sızıntı su ve yağlı atık suları ve bunların biriktiği bölümleri,

**SPREADER:** Konteyner kavrayıcı/tutucu alt ekipmanı,

**TAMBUR:** Halatın sarılı olduğu yivli merdaneyi,

**TWIN:** 2x20 ft konteyneri elleçlemek için spreaderin aldığı pozisyonu,

**UNLASHING:** Yükün bağlarını çözme işlemini,

**VİNÇ:** Bir yükü; her türlü inşaat ve üretim alanı ile gemi-kara, kara-kara, gemi-gemi arasında kaldırarak taşıyabilen iş makinesini,

**VİRA:** Yukarı yönü,

**YÜK:** Vinçle elleçlenen konteyner, proje yükleri ve kuru yükleri

ifade eder.

## İÇİNDEKİLER

<b>1. GİRİŞ .....</b>	<b>6</b>
<b>2. MESLEK TANITIMI.....</b>	<b>7</b>
<b>2.1. Meslek Tanımı.....</b>	<b>7</b>
<b>2.2. Mesleğin Uluslararası Sınıflandırma Sistemlerindeki Yeri.....</b>	<b>7</b>
<b>2.3. Sağlık, Güvenlik ve Çevre ile ilgili Düzenlemeler.....</b>	<b>7</b>
<b>2.4. Meslek ile İlgili Diğer Mevzuat.....</b>	<b>7</b>
<b>2.5. Çalışma Ortamı ve Koşulları.....</b>	<b>8</b>
<b>2.6. Mesleğe İlişkin Diğer Gereklilikler .....</b>	<b>8</b>
<b>3. MESLEK PROFİLİ.....</b>	<b>9</b>
<b>3.1. Görevler, İşlemler ve Başarım Ölçütleri .....</b>	<b>9</b>
<b>3.2. Kullanılan Araç, Gereç ve Ekipman.....</b>	<b>25</b>
<b>3.3. Bilgi ve Beceriler .....</b>	<b>25</b>
<b>3.4. Tutum ve Davranışlar .....</b>	<b>26</b>
<b>4. ÖLÇME, DEĞERLENDİRME VE BELGELENDİRME .....</b>	<b>27</b>

## 1. GİRİŞ

Mobil Vinç Operatörü (Seviye 3) Ulusal Meslek Standardı 5544 sayılı Meslekî Yeterlilik Kurumu (MYK) Kanunu ile anılan Kanun uyarınca çıkartılan 19/10/2015 tarihli ve 29507 sayılı Resmî Gazete’de yayımlanan Ulusal Meslek Standartlarının ve Ulusal Yeterliliklerin Hazırlanması Hakkında Yönetmelik ve 27/11/2007 tarihli ve 26713 sayılı Resmî Gazete’de yayımlanan Mesleki Yeterlilik Kurumu Sektör Komitelerinin Kuruluş, Görev, Çalışma Usul ve Esasları Hakkında Yönetmelik hükümlerine göre MYK’nın görevlendirdiği Türkiye Liman İşletmecileri Derneği (TÜRKLİM) ve Türkiye İnşaat Sanayicileri İşveren Sendikası (İNTES) tarafından hazırlanmış, sektördeki ilgili kurum ve kuruluşların görüşleri alınarak değerlendirilmiş ve MYK İnşaat Sektör Komitesi tarafından incelendikten sonra MYK Yönetim Kurulunca onaylanmıştır.

Mobil Vinç Operatörü (Seviye 3) Ulusal Meslek Standardının 01 no’lu revizyonu, Türkiye Liman İşletmecileri Derneği (TÜRKLİM) tarafından yapılmış ve MYK Ulaştırma, Lojistik ve Haberleşme Sektör Komitesi tarafından incelendikten sonra MYK Yönetim Kurulunca onaylanmıştır.

## 2. MESLEK TANITIMI

### 2.1. Meslek Tanımı

Mobil Vinç Operatörü (Seviye 3); İSG, çevre koruma ve kalite gerekliliklerini uygulayarak, işletme kuralları çerçevesinde, iş organizasyonu yapan, vinçleri konumlandıran, yükleri elleçleyen, iş makinesinin kontrollerini yapan ve mesleki gelişime ilişkin faaliyetlere katılan kişidir.

Operatör bu operasyonları/çalışmaları; çalışmayı koordine eden operasyon sorumluları, formenler, vincin hareketlerini özel işaretlerle yönlendiren serdümenler/işaretçiler, yüklerin bağlama ve çözme işlerini yapan sapançılar ve elleçlenen yüklerin puantajını tutan puantörler ile işbirliği içinde yürütürler.

### 2.2. Mesleğin Uluslararası Sınıflandırma Sistemlerindeki Yeri

**ISCO 08:** 8343 (Vinç, yük asansörü ve ilgili tesis operatörleri)

### 2.3. Sağlık, Güvenlik ve Çevre ile ilgili Düzenlemeler

2872 sayılı Çevre Kanunu ve yürürlükteki alt mevzuatı.

4857 sayılı İş Kanunu ve yürürlükteki alt mevzuatı.

5312 sayılı Deniz Çevresinin Petrol ve Diğer Zararlı Maddelerle Kirlenmesinde Acil Durumlarda Müdahale ve Zararların Tazmini Esaslarına Dair Kanun ve yürürlükteki alt mevzuatı.

5510 sayılı Sosyal Sigortalar ve Genel Sağlık Sigortası Kanunu ve yürürlükteki alt mevzuatı.

6331 sayılı İş Sağlığı ve Güvenliği Kanunu ve yürürlükteki alt mevzuatı.

31/12/2005 tarihli ve 26040 sayılı Resmî Gazete’de yayımlanan Dökme Yük Gemilerinin Güvenli Bir Şekilde Yüklenmesi ve Boşaltılması Hakkında Yönetmelik

20/3/2007 tarihli ve 26468 sayılı Resmî Gazete’de yayımlanan Uluslararası Gemi ve Liman Tesisi Güvenlik Kodu Uygulama Yönetmeliği

Ayrıca, iş sağlığı ve güvenliği ve çevre ile ilgili yürürlükte olan diğer mevzuat, kanun, tüzük ve yönetmeliklere uyulması ve konu ile ilgili risk değerlendirmesi yapılması esastır.

### 2.4. Meslek ile İlgili Diğer Mevzuat

618 sayılı Limanlar Kanunu ve yürürlükteki alt mevzuatı.

4458 sayılı Gümrük Kanunu ve yürürlükteki alt mevzuatı.

5607 sayılı Kaçakçılıkla Mücadele Kanunu ve yürürlükteki alt mevzuatı.

Ayrıca, meslek ile ilgili yürürlükte olan diğer mevzuat, kanun, tüzük ve yönetmeliklere uyulması esastır.

## 2.5. Çalışma Ortamı ve Koşulları

Mobil Vinç Operatörünün (Seviye 3) kullandığı vinçler, çalışma sahalarında yükleme, tahliye veya aktarma yapabilen, elektrikle veya dizelle çalışabilen yüksek tonajlı ağır iş makineleridir. Bu vinçler mobil olabildiği gibi platform üzerinde sabit vinç de olabilir. Ana şase üzerinde kule, boom, halat ve halat ucunda halat/kanca ve yüke göre değişebilen ekipmanlar takılarak yükler elleçlenir.

Operatör, vincin kabinlerindeki veya dışındaki elektronik ve mekanik olabilen kumanda sistemlerini kullanarak vinci yönetir. Operatör kabini yerden yüksek ana şaseye bağlı, üç tarafı ve üst tavanı ile bazılarının alt kısmı da cam olan, koltuğu üzerindeki joystick ve diğer kontrol düğmeleri olan, makinenin sayısal ve genel bilgilerinin görüldüğü panel ve bazılarında monitörü ile saha görüşü için kamera ve ekranı bulunan bir çalışma alanıdır. Kabinler yerden ve aktarma-nakil araçlarından yüksektedir ve bu operasyon hâkimiyeti için bir avantajdır. Kabinler ve üzerine oturdukları şase bölümü, yükle yapılan dönüş hareketlerine koşut olarak 360 derece sağa ve sola dönebilir.

Mobil Vinç Operatörü; her türlü hava koşulunda, haftalık veya aylık çalışma çizelgelerine göre, günlük vardiya usulüyle çalışır. Çalıştığı sahalar açık olabileceği gibi gümrüklü ve kontrollü alanlar da olabilir. Belli trafik güzergâhı olan bu sahalardaki elleçleme operasyonları/çalışmaları, planlanmış programlara göre yapılır. Mesleğin icrası esnasında iş sağlığı ve güvenliği önlemlerini gerektiren kaza ve yaralanma riskleri bulunmaktadır. Bu risklerin tamamen bertaraf edilmesi ve önlenmesi için işveren tarafından gerekli önlemler alınır. Risklerin tamamen ortadan kaldırılamadığı durumlarda işveren tarafından sağlanan uygun kişisel koruyucu donanımı kullanarak çalışır.

## 2.6. Mesleğe İlişkin Diğer Gereklilikler

Mesleğe ilişkin diğer gereklilik bulunmamaktadır.



### 3. MESLEK PROFİLİ

#### 3.1. Görevler, İşlemler ve Başarım Ölçütleri

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
A	İSG, çevre ve kalite gerekliliklerini uygulamak (devamı var)	A.1	Kişisel koruyucu donanım kullanmak	A.1.1	İşe başlamadan önce işe göre gerekli olan kişisel koruyucu donanımlarını giyerek, takarak kuşanır.
				A.1.2	Kişisel koruyucu donanımının aşınma/yıpranma durumunu kontrol eder.
				A.1.3	Yıpranmış kişisel koruyucu donanımlarının yenisini ilgili görevliden talep eder.
		A.2	Çalışma sahasındaki uyarı levhalarını takip etmek	A.2.1	Çalışılan saha ve vinç üzerindeki uyarı levhalarının eksikliğini ve işlevselliğini kontrol eder.
				A.2.2	Yapılan veya yapılacak iş/operasyon ile ilgili uyarı levhalarına göre hareket eder.
				A.2.3	Varsa eksik uyarı levhalarını bildirir.
				A.2.4	Gerekli ilave uyarı levhalarının konulması için yetkililere öneride bulunur.
				A.2.5	Uyarı levhalarına uygun hareket etmeyen kişileri uyarır/ uyarılmasını sağlar.
		A.3	Risk faktörlerini bildirmek	A.3.1	Çalışma alanı ve kullandığı vinçten kaynaklanabilecek olası riskleri belirler.
				A.3.2	Belirlediği veya kendisine bildirilen olası risklerin derecesine göre çalışmayı / operasyonu durdurarak yetkililere bildirir.
				A.3.3	Ramak kaza bildirimlerinde bulunur.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
A	İSG, çevre ve kalite gerekliliklerini uygulamak	A.4	İş makinesinin kullanımında iş sağlığı ve güvenliği önlemleri almak	A.4.1	İş makinesini güvenli çalışma talimatlarına uygun olarak kullanır.
				A.4.2	Çalışma alanı veya kullandığı vinç ile ilgili riskli durumlarda vincin siren, anons, telsiz, telefon gibi ikaz ve anons sistemlerini risklere göre talimatlara uygun şekilde kullanır.
				A.4.3	IMO etiketli ve özel işlem gerektiren yük/konteynerler için kullanılan aparatın/taşıyıcının yüke uygunluğunu kontrol eder.
				A.4.4	IMO etiketli ve özel işlem gerektiren yüklerde; konteyner kapı yönlerini acil durumda açılabilir şekilde konumlandırır.
		A.5	Acil durum süreçlerini uygulamak	A.5.1	Kazanın ve çalışma alanının durumuna göre, talimatlara uygun şekilde çalışmayı durdurur.
				A.5.2	Kazayı iletişim araçlarını kullanarak acil durumlar için belirlenmiş ilgililere iletir.
				A.5.3	Kazalar sonucunda meydana gelen yaralanmalar veya ortaya çıkan sağlık sorunlarında basit ilkyardım uygulamasında bulunur.
		A.6	Çevre koruma önlemlerinin alınmasına destek vermek	A.6.1	Vincin hareket ve manevralarında, çalışma alanında alınan çevre koruma önlemlerine uygun hareket eder.
				A.6.2	Vincin yakıt, yağ, sintine sızıntılarını kontrol ederek önlem alınmasını sağlar.
				A.6.3	Çalışma alanında; sahadan ve yükten kaynaklanan çevre kirliliği riski taşıyan durumları ilgililere bildirir.
		A.7	İş sağlığı güvenliği ile çevre eğitimlerine iştirak etmek	A.7.1	İş sağlığı ve güvenliği ile çevre konularındaki eğitimlerde, işletmenin organizasyon ve programına göre katılım sağlar.
				A.7.2	Eğitimlerde kazandığı bilgi ve becerileri, iş başı eğitimlerinde paylaşır.
		A.8	Kalite gerekliliklerini uygulamak	A.8.1	Çalışma süreçlerini plana ve performans hedeflerine uygun olarak yürüterek uygunsuzlukları giderir.
				A.8.2	Çalışma sahasının verimlilik ve güvenliğinin artırılmasına yönelik belirlediği önerilerini ilgililere bildirir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
B	İş organizasyonu yapmak	B.1	İş emri almak	B.1.1	Görev yapacağı vardiya ile ilgili günler ve mesai saatleri bilgisini vardiya değişim dönemlerinde vardiya çizelgesinden alır.
				B.1.2	Çalışacağı vince ve sahaya ilişkin bilgiyi, vardiya öncesinde sistemden ya da vardiya çizelgesinden alır.
		B.2	Vardiya teslim almak/etmek	B.2.1	Bir önceki operatörden yapılan ve yapılacak işler hakkında sözlü bilgi alır.
				B.2.2	Bir önceki operatörün doldurduğu iş makinesi çalışma formunu inceleyerek makinenin durumu hakkında bilgi alır.
				B.2.3	Doldurduğu iş makinesi çalışma formunu amirine iletir.
				B.2.4	Bir sonraki vardiyada görev yapacak operatöre operasyonlar ve iş makinesi ile ilgili bilgi verir.
		B.3	İşbaşı ve bilgilendirme toplantılarına iştirak etmek	B.3.1	Yetkililer tarafından düzenlenen işbaşı ve bilgilendirme toplantıları için gerekli hazırlıkları yapar.
				B.3.2	Çalışma alanları ve konusu ile ilgili yöntemleri, İSG önlemleri gibi konularda aktarılan bilgileri, kendi çalışması / vardiyası açısından yorumlar.
				B.3.3	Verilen bilgiler ve görüşülen konular hakkındaki bilgi, deneyim, gözlem ve önerilerini paylaşır.
		B.4	İş makinesi çalışma formu doldurmak	B.4.1	İş makinesi çalışma formundaki genel bilgileri kaydeder.
				B.4.2	Formdaki bakım ve kontrollerle ilgili; yakıt/yağ miktarı, lastik havaları, soğutma sistemi su seviyesi, ışıklandırma sistemi, halat kontrolü, arıza ve limit-switch durumu gibi bilgileri kontrol listesi formuna işler.
		B.5	Yapılan işler hakkında yetkiliye geri bildirimde bulunmak	B.5.1	Operasyon sırasında ortaya çıkan gemi, saha, vinçle ilgili aksaklıkları yetkiliye iletir.
				B.5.2	Amirin talebi halinde gerçekleştirdiği ve/veya yürüttüğü çalışmalar/operasyonlar hakkında bilgi verir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
C	Vincin günlük kontrollerini yapmak (devamı var)	C.1	İş makinesinin çalışma öncesi genel ve dış fiziki kontrolünü yapmak (devamı var)	C.1.1	İş makinesinin çalışma talimatını inceler.
				C.1.2	Makinenin hareket, yürüyüş ve dönüş sistemlerini kontrol eder.
				C.1.3	Varsa harici besleme kablosunun takılı olup olmadığını, açık kapalı şalterinin açık olup olmadığını kontrol eder.
				C.1.4	Varsa harici besleme kablosunu hareket öncesi söker.
				C.1.5	Alt kabinin temizlik durumunu kontrol eder.
				C.1.6	Makinedeki iç-dış acil stop butonlarının işlerliğini kontrol eder.
				C.1.7	Makinenin motor yağ, soğutma suyu, tambur yağ, hidrolik sistem yağı, şanzıman yağı ve hava filtresi kirlilik seviyesi kontrollerini yapar.
				C.1.8	Tambur halat sarım durumunu kontrol eder.
				C.1.9	Kontrol panelinin faal olup olmadığını, enerjinin operatör kabineye aktarılıp aktarılmadığını kontrol ederek aktarım yoksa çalışma konumuna getirir.
				C.1.10	Şasedeki yıpranma ve hasarları kontrol eder.
				C.1.11	Makine dairesi veya şase üzerinden halatların tel atması, halat tamburlarının ve makaralarının fiziki deformasyonlarını kontrol eder.
				C.1.12	Boom üzerindeki halatları ve bağlantı pimleri ile boom ana pistonu bağlantı pimlerinin deformasyonlarını kontrol eder.
				C.1.13	Halat/kanca bağlantı zincirini, kanca kapasite etiketi ve emniyet mandalını kontrol eder.
				C.1.14	Halata/kancaya bağlı spreader bağlantı pimleri, C kancası, polip, kapma, sapan gibi ekipmanların deformasyonlarını kontrol eder.
				C.1.15	Operatör kabini şaseye bağlantı flanşlarının civatalarını/saplamlarını kontrol eder.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
C	Vincin günlük kontrollerini yapmak (devamı var)	C.1	İş makinesinin çalışma öncesi genel ve dış fiziki kontrolünü yapmak	C.1.16	Boom kısmının kuleye bağlantısının ve boom hidrolik pistonu ile bom uzatma/kısaltma zincirinin, boom halatlarının sağlamlığını kontrol eder.
				C.1.17	Gemi vincinin güverteye bağlantı kısmının mayna vira ve boom halatlarının sağlamlığını kontrol eder.
				C.1.18	Dizel motoru yakıt su ve çökelti tahliyesini yapar.
				C.1.19	Palet ayarı / lastik hava basınç kontrollerini yapar.
				C.1.20	Kapı, kapak, basamak ve tutamakların sağlamlık kontrollerini yapar.
				C.1.21	Periyodik bakım aralıklarına uygun olarak gresörlüklere gres basar / basılmasını sağlar.
		C.2	Kullanacağı vincin fonksiyonel kontrollerini yapmak (devamı var)	C.2.1	Kabin koltuğunun ayarını yapar.
				C.2.2	Kabin cam sileceklerinin çalışırılığını ve fiskeye suyunu kontrol eder.
				C.2.3	Vinç aydınlatma sisteminin fonksiyonelliğini kontrol eder.
				C.2.4	Üst kabin korna ve sesli megafon çalışırılığını kontrol eder.
				C.2.5	Elektrik ile çalışan vinçlerde; makine ile spreader, kapma veya manyetik mıknatısa enerji verir.
				C.2.6	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; ana dizel motoru çalıştırır.
				C.2.7	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; motorun ısıtma işlemini gerçekleştirir.
				C.2.8	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; 2-3 dakika bekleyerek makinenin sistemi tanınmasını ve hazır olduğu uyarısını alır.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
C	Vincin günlük kontrollerini yapmak (devamı var)	C.2	Kullanacağı vincin fonksiyonel kontrollerini yapmak (devamı var)	C.2.9	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; ana şalteri devreye alır.
				C.2.10	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; ana pompa devreye girmemişse devreye alır.
				C.2.11	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; makine ile spreader, kapma veya manyetik mıknatısa enerji verir.
				C.2.12	Makine aktif halde iken çalışma ekranındaki uyarılara bakar.
				C.2.13	Kapma ve spreader değişimlerinde kullanılan soket bağlantı yerlerinin ekipmanla uyumluluğunu kontrol eder.
				C.2.14	Vinç yürüyüşünün fonksiyonellik testlerini talimatına uygun olarak yapar.
				C.2.15	Limit- switchlerin çalışırılığını talimatına uygun olarak kontrol eder.
				C.2.16	Kaldırma/indirme hareketini sağlayan düzeneğin çalışırılığını ve limit-switch'lerini talimatına uygun olarak kontrol eder.
				C.2.17	Yaptığı kontrollere göre kalibrasyon/ayar ihtiyaçlarını belirleyerek ilgili birime bildirir.
				C.2.18	Acil stop fonksiyon kontrollerini yapar.
				C.2.19	Spreaderin genel fiziki görünümünü kontrol ederek varsa deformasyonlarını belirler.
				C.2.20	Spreaderin genel fonksiyonel kontroller ile 20'lik ve 40'lık açma-kapama fonksiyonlarını kontrol eder.
				C.2.21	Spreaderde flipper'in, birlikte ve tek tek açma-kapama fonksiyonlarını kontrol eder.
C.2.22	Spreaderin dengeleme terazisinin fonksiyonlarını kontrol eder.				

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
C	Vincin günlük kontrollerini yapmak	C.2	Kullanacağı vincin fonksiyonel kontrollerini yapmak	C.2.23	Spreaderin kilit pozisyon lambalarının ve kilitlerin fonksiyon kontrollerini yapar.
				C.2.24	Spreaderin elektrik kablosunu kontrol eder.
				C.2.25	Spreader orta twinlerini kontrol eder.
				C.2.26	Halat/kanca; sağ-sol dönüş fonksiyon kontrolü ile varsa antis-way (sallantı karşılama) fonksiyonlarını test eder.
				C.2.27	Boom kaldırma- indirme/ mayna- vira, dönüş fonksiyonellik testini yapar.
				C.2.28	Boom üzerindeki kameranın fonksiyonelliğini kontrol eder.
		C.3	Arıza bildiriminde bulunmak	C.3.1	İş makinesinin çalışma ekranındaki arıza uyarılarını değerlendirir.
				C.3.2	Arızanın niteliğine göre durdurma gerekip gerekmediğini değerlendirir.
				C.3.3	Çalışma/operasyon esnasında oluşan arızaları, arızanın oluşma koşulları ve durumu hakkında üst amire/teknik servise bilgi verir.
		C.4	Arıza tespitine yardımcı olmak	C.4.1	Arızanın oluşumuna ilişkin; hangi hareket sırasında olduğu, zamanlama, hangi zamanlarda sinyal verdiği gibi konularda genel bilgilendirme yapar.
				C.4.2	Arızanın uyarıları ve ilgili sistemler hakkında bilgi vererek lokalize edilmesine yardımcı olur.
				C.4.3	Arızanın giderilip giderilmediğini takip eder.
				C.4.4	Giderilen arızaların takibinde ilgili servise yardımcı olur.
		C.5	Kabin temizliğini yapmak	C.5.1	Kabin içi yüzeylerdeki döküntü ve tozları verilen temizleme malzemeleri ve su kullanarak giderir.
				C.5.2	Kabin camlarında görüntüyü engelleyen yağ, toz, çamur gibi kirleri verilen uygun kimyasal maddeler ve su ile temizler.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
D	Vinci konumlandırmak (devamı var)	D.1	Makineyi yürütmek	D.1.1	Kule şase bağlantı göbek kilidinin kilitli olup olmadığını kontrol eder.
				D.1.2	Boom kanca yüksekliğini ayarlar.
				D.1.3	Vinç destek ayaklarını toplar.
				D.1.4	Serdümen/ işaretçinin yürüyüş pozisyonunun tamam olduğunu bildirir.
				D.1.5	Joystickler veya kumanda levheleri yardımıyla vinci talimatlarına uygun olarak hareket ettirir.
				D.1.6	Yürüyüş yolunun ve sahanın harekete uygunluğunu kontrol eder.
				D.1.7	Kamera sisteminden, aynalardan veya gözle hareket sahasını kontrol eder.
		D.2	Serdümenin/işaretçinin işaretlerini takip etmek	D.2.1	Serdümen/işaretçinin görüş mesafesinde ve gözle iletişim kuracak pozisyonda durmasını sağlar.
				D.2.2	Serdümen/işaretçi ile iletişim kuracağı araçların çalışırlığını sağlar.
				D.2.3	Serdümen/işaretçinin verdiği komut ve işaretlere göre hareket eder.
				D.2.4	Serdümen/işaretçi ile olan iletişimsizlik durumunda yürüyüşü durdurarak iletişim/mesaj tekrarı ister.
				D.2.5	Acil durumlara ilişkin olarak diğer görevlilerin ikazlarına uyar.
				D.2.6	Aldığı işaret ve uyarılara göre yürüyüşü durdurur.
				D.2.7	Yürüyüşün durdurulmasına neden olan uyarı gerekçesi hakkında ikaz veren görevliden/kaynaktan bilgi alır.



Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
D	Vinci konumlandırmak (devamı var)	D.3	Hiza almak	D.3.1	Çalışma sahasının durumuna göre yükün indirme ve kaldırma mesafe ayarını yapar.
				D.3.2	Vincin orta merkezini çalışılacak ambarın orta merkezine hizalar.
				D.3.3	Şase ile çalışılacak ambar kapağı genişliğinin aynı hizada olmasını sağlar.
		D.4	İş makinesini sabitlemek	D.4.1	Serdümen / işaretçi yardımıyla vincin ayakları ve kurulacağı yerin kontrol edilmesini sağlar.
				D.4.2	Vincin ayaklarını çalışma sahasına göre açarak kurar.
				D.4.3	Vincin tam terazide olup olmadığını kontrol eder.
				D.4.4	Vincin üst kulesi ile alt şase bağlantı kilidini açar.
				D.4.5	Kumandayı alt şaseden üst şaseye geçirir.
				D.4.6	Gemi vincinin gemi personeli tarafından aktif hale getirilmesini sağlar.
		D.5	Çalışırken vinçle bekleme yapmak	D.5.1	Yüksüz bekleme gerektiren durumlarda vinci yükün yerleştirileceği veya alınacağı platforma paralel hale getirir.
				D.5.2	Yüksüz halde bekleme yaparken, makineyi park pozisyonuna getirir.
		D.6	Yer ve hat değiştirmek	D.6.1	Kısa mesafe yer değişikliklerinde ayakları açık pozisyonda serdümen/ işaretçi yardımıyla vinci yürütür.
				D.6.2	Konum değişikliklerinde ayakları toplayarak serdümen/işaretçi yardımıyla vinci yürütür.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
D	Vinci konumlandırmak	D.7	İş makinesini park etmek	D.7.1	Operasyon/ iş sonunda makineyi belirlenen park yerine götürür.
				D.7.2	Makineyi talimatına uygun şekilde park pozisyonuna getirir.
				D.7.3	Vincin ayaklarını yere sabitler.
				D.7.4	Makinenin kabin içi sistemlerini talimatlarındaki işlem sırasına göre durdurur.
				D.7.5	Varsa harici besleme kablosu takar.
				D.7.6	Varsa harici besleme kablosunun, açık-kapalı şalterinin açık olup olmadığını, enerjinin geldiğini vinç üzerinden teyit eder.
		D.8	İş makinesini uzun süreli depolamak	D.8.1	Uzun süreli depolamadan önce makineyi kereste kaplı düz bir zemine park eder.
				D.8.2	Yağ ve yakıt ikmallerini, gres yağlamasını yapar.
				D.8.3	Paslanmayı engelleyici yağ kullanılmasını sağlar (hidrolik silindir piston kolları ve benzeri yerlerde).
				D.8.4	Akü kutup başlarının sökülmesi, akünün yalıtkan bir malzeme ile kaplanması ve depoya alınmasını sağlar.
				D.8.5	Gaz kolunu stop konumuna alarak tüm ataşmanlarını yere indirir.
				D.8.6	Tüm levye ve pedalları nötr konuma alır.
				D.8.7	Park frenini tatbik eder.
				D.8.8	Makineyi takozlayarak, üzerine branda örtülmesini sağlar.
D.8.9	Uzun süreli depolanmaya alınmış vincin tekrar işletmeye hazır hale getirilmesinden önce tüm boşaltma tapalarını açarak su ve tortularını boşaltır.				
D.8.10	Tüm kontrol tapa ve kapaklarını açarak, seviye kontrollerinin yapılması, gerekiyorsa tamamlanması işlemini yapar.				

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek (devamı var)	E.1	Operasyon/iş başlama onaylarını takip etmek	E.1.1	Puantörden/gemi operasyon memurundan bay hareketi (geminin çalışılacak kısmı) için iş emri alır.
				E.1.2	Serdümen/ işaretçi ile iletişime geçerek operasyona/çalışmaya başlar.
		E.2	Serdümen/işaretçinin yönlendirmelerini takip etmek	E.2.1	Yükün görülemediği yerde serdümen/işaretçinin el veya telsiz ile yaptığı yönlendirmelere göre flipper kulaklarını açarak yüke girer.
				E.2.2	Serdümen/işaretçinin “kitle” komutu ile yükü sabitlet.
				E.2.3	Serdümen/ işaretçinin komutu ile kontrollü şekilde yükü kaldırır.
		E.3	Yükü halat veya kancaya sabitlemek (devamı var)	E.3.1	Boom hareketleri ile yükle vincin uzaklığını ayarlar.
				E.3.2	Yükün özelliğine göre, overframe, sapan ve spreader gibi ekipmanların halata/kancaya takılmasını sağlar.
				E.3.3	Sapanla yapılan operasyonlarda /çalışmalarda; sapancının sapanları halat/kanca veya üzerindeki ekipmana takmasını sağlar.
				E.3.4	Serdümen/ işaretçi yönlendirmesine göre halat/kancaya bağlı sapanları, yük üzerinde daha önceden belirlenmiş bağlama noktalarına getirir.
				E.3.5	Sapancının yükü vincin halat/kancaya bağlamasını sağlar.
				E.3.6	Sapancının yük çevresinden emniyetli mesafeye ayrıldığına teyidine binaen, serdümen/işaretçi komutları ile sapan halat boşluklarını dengeleyerek halat/kanca ile yükün dengesini kontrol eder.
				E.3.7	Yüke ve çalışma konumuna uygun açık alanlarda flipperi veya gemide kızağı kullanarak spreaderi konteyner üzerine oturtur.
				E.3.8	Serdümen/ işaretçinin “oturdu” teyidine göre kilitleme yapar.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek (devamı var)	E.3	Yükü halat veya kancaya sabitlemek	E.3.9	Işıklı göstergeden kilit pozisyonlarını kontrol eder.
				E.3.10	Spreaderin ağırlığını konteyner üzerinden keserek ve sarı ikazın sönmesini takip ederek sabitlemeyi tamamlar.
				E.3.11	Flipper kullanılmışsa kulaklarını toplayarak ekrandan teyit eder.
		E.4	Yükü vira yapmak	E.4.1	Işıklı ikaz sisteminde, spreader ile konteynerin kilitli pozisyonda olduğunu kontrol eder.
				E.4.2	Kontrollü hareket ederek konteyneri veya sapanlı yükü bulunduğu yerden yavaşça ayırarak ağırlık, denge kontrolü yapar.
				E.4.3	Ambar içinde ve kızaklı gemilerde, kızak içinde sıkışmayı önleyici sağa-sola kaydırma hareketleri ve yavaş kaldırma ile vira yapar.
				E.4.4	Boom ile koçayı aynı hizaya alır.
				E.4.5	Kontrol ve dengeleme sonuçlarına göre kaldırma işlemini gerçekleştirir.
		E.5	Yükle dönüş yapmak	E.4.6	Yükü güvenli yükseklikte kaldırır.
				E.4.7	Kaldırma esnasında tespit ettiği, yükleme ağırlık sınırını geçmiş konteynerleri amirine bildirir.
				E.5.1	Yükü güvenli mesafeye kaldırdıktan sonra yükün bırakılacağı yer yönünde vinci insan ve araç üzerinden geçirmeden kontrollü bir şekilde döndürür.
		E.5.2	Boom hareketleri ile yükün havada/ askıdaki salınımını en düşük seviyeye indirerek ineceği yerin hizasına getirir.		
E.5.3	Gemi vincinde geminin yatış pozisyonunu dikkate alarak dönüş yapar.				

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek (devamı var)	E.6	Yükün ineceği yeri kontrol etmek	E.6.1	Yükün ineceği yerin güvenliğini, hasar durumunu, insansız olduğunu kontrol eder.
				E.6.2	Tahmil/taahliye edilen yüklerde, kabinden gördüğü hasarları yetkiliye bildirir.
				E.6.3	Sahaya indirilen yüklerin konacağı yerin, malzeme güvenliğini tehdit edecek maddelerin olup olmadığını kabinden kontrol eder.
		E.7	Aktarma/çekici araçlarını yönlendirmek	E.7.1	Konteyner veya yükün indirileceği aracın, yükü indirmek için konumunun uygunluğunu kontrol eder.
				E.7.2	Konteyner veya yükün indirileceği araç uygun konumda değilse, vincin anons sistemiyle aracın uygun konumda hiza almasını sağlar.
		E.8	Yükü mayna yapmak	E.8.1	Araca/ gemiye / yere hizalanan yükü/konteyneri düşük hızla kontrollü şekilde hedeflenen yere indirir.
				E.8.2	Serdümeden yükün/konteynerin uygun şekilde oturduğu bilgisini alır.
				E.8.3	Spreaderin ağırlığını konteyner üzerine vererek “kilit açmaya hazır” (sarı) ikazını sistem ekranı/ışıklı göstergeden teyit eder.
				E.8.4	Spreader kilitlerini, kilit açma butonu ile açarak ışıklı göstergeden “kilit açık” (yeşil) ikazını teyit eder.
				E.8.5	Vira hareketine geçerek göstergeden sarı ikazın söndüğünü teyit eder.
				E.8.6	Sapanlı yüklerde bırakılan yükün sapancı vasıtasıyla vinçten ayrıldığının teyidini serdümeden alır.
				E.8.7	Yüklü halde bekleme zorunluluğunda, yükü yere bırakır.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek (devamı var)	E.9	Gemide kapak açma veya kapama hareketi yapmak	E.9.1	Gemi ambar kapağını açmadan önce serdümen yardımıyla, gemi kapağı kilitlerinin açık olduğunu, kapak üzerinde herhangi bir malzeme ve insan olmadığını kontrol eder.
				E.9.2	Spreaderi hizalayarak açılacak gemi ambar kapağının kilitleme haznesine yerleştirir.
				E.9.3	Spreaderi açılacak gemi ambar kapağına sabitler.
				E.9.4	Açılan kapağın konulacağı yer hakkında puantörden bilgi alır.
				E.9.5	Kapağın konacağı yer uygunsa, gemi ambar kapağını, kızaklara takılmamasına dikkat ederek serdümen yardımıyla vira yapar.
				E.9.6	Açılarak alınan gemi ambar kapağını, konulacağı yere dengeli, kontrollü şekilde dönüş ve mayna yaparak koyar.
				E.9.7	Gemi ambar kapağını kapamak için, spreaderi kapanacak gemi ambar kapağına kilitler.
				E.9.8	Puantör yardımıyla kapanacak kapağın taşınacağı gemi alanının güvenlik altına alınmasını sağlar.
				E.9.9	Kapanacak gemi ambar kapağını; vira, dönüş ve mayna yaparak gemideki haznesine serdümen yönlendirmesiyle yerleştirir.
				E.9.10	Serdümeden kapağın gemi ambar ağzına doğru şekilde oturduğunun teyidini alır.
		E.10	Yer değişikliği (shifting) yapmak	E.10.1	Gemide elleçlenecek yüke ulaşmayı engelleyen veya plan dışı yükleme revizyonlarında, söz konusu yük veya konteynerleri bulunduğu yerden sabitleme, vira, dönüş, mayna yaparak gemi ve yükleme boşaltma yetkililerinin belirlediği yeni adrese alır.
				E.10.2	Talep halinde shifting yapılan konteyner ya da yükleri sahada planlanan yere koyar.
				E.10.3	Vinç çalışırken operasyonu/ çalışmayı rahatlatmak için, sahada yetkilinin onayı ile yer değişikliği yapar.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek	E.11	Konteyner iç dolun veya iç boşaltım yapmak	E.11.1	İç dolun ve boşaltma esnasında yetkili talimatı ve serdümen/ işaretçi yönlendirmesine göre hareket eder.
				E.11.2	İç boşaltmada, kancaya/halata spreader veya yüke uygun aparat halat ve sapan takarak konteyner içinden sabitleme, indirme kaldırma /mayna-vira, dönüş, hareketleri yaparak araca ya da alana yükünü bırakır.
				E.11.3	İç dolununda, kancaya/halata spreader veya yüke uygun aparat halat ve sapan takarak, araçtan ya da zeminden aldığı yükü sabitleme, kaldırma- indirme / vira-mayna veya dönüş yaparak konteynere yükler.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
F	Mesleki gelişim çalışmalarına katılmak	F.1	Kendi eğitim ihtiyaçlarını tespit etmek	F.1.1	Teknolojik gelişmelere ve performans değerlendirmelerine göre kendi eğitim ihtiyaçlarını belirler.
				F.1.2	Belirlediği eğitim ihtiyaçlarını ilgililere iletir.
		F.2	Tecrübesini aktarmak	F.2.1	İşletmenin /ilgili birimin organizasyonuna göre düzenlenen eğitimlere katılır.
				F.2.2	Eğitimlerde kazandığı bilgi ve becerileri işbaşı eğitimlerine yansıtır.
				F.2.3	İş makinesi ve yük elleçleme hareketlerinin veriminin ve güvenliğinin artırılmasına yönelik belirlediği önerilerini yazılı, sözlü veya sistem üzerinden ilgililere iletir.
		F.3	İlgili yayın, teknolojik gelişmeler ve yenilikleri takip etmek	F.3.1	Mesleği ile ilgili teknolojik gelişmeleri ve yayınları; internet, dokümanlar, kataloglar gibi çeşitli kaynaklardan takip ederek iş süreçlerinde uygular.
				F.3.2	Yapılan organizasyona göre mesleği ile ilgili fuar, sergi gibi etkinliklere katılım sağlar.



### 3.2. Kullanılan Araç, Gereç ve Ekipman

1. Anahtar takımı
2. Araç ve/veya el terminali (bazı MHC'lerde kullanılır)
3. Bilgisayar
4. İletişim araçları (telsiz, telefon, megafon ve benzeri)
5. Kamera sistemi
6. Kişisel koruyucu donanımlar (baret, yağmurluk, çelik burunlu bot, gözlük, eldiven ve benzeri)
7. Liman yazılım sistemleri (bazı MHC'lerde kullanılır)
8. Temizlik malzemeleri
9. Vinç donanım ve kumanda sistemleri

### 3.3. Bilgi ve Beceriler

1. Acil durum bilgisi
2. Ekiple çalışma becerisi
3. El-ayak-göz koordinasyonu sağlayabilme becerisi
4. Elleçleme hareketleri bilgisi (tahmil, tahliye, istifleme, aktarma, nakil gibi)
5. Gemi, saha, yük ve tehlikeli yükler bilgisi\*
6. İlk yardım bilgisi
7. İnce motor (küçük kas) koordinasyon becerisi
8. İş sağlığı ve güvenliği bilgisi
9. Kalın motor (büyük kas) koordinasyon becerisi
10. Mesleğin gerektirdiği seviyede ilgili ulusal ve uluslararası mevzuat bilgisi
11. Mesleğin gerektirdiği seviyede ulusal ve uluslararası temel limancılık terminolojisi bilgisi\*
12. Mesleki düzeyde elektrik-elektronik bilgisi
13. Mesleki düzeyde mekanik-hidrolik bilgisi
14. Mesleki terimler seviyesinde yabancı dil (ingilizce) bilgisi\*
15. MHC iş makineleri aksam ve ekipman bilgisi
16. MHC'yi etkili ve fonksiyonel kullanma becerisi
17. Problem çözme becerisi
18. Saha uyarı levhaları ve güvenlik işaretleri bilgisi
19. Serdümen/işaretçi işaretlerini okuyabilme bilgi ve becerisi
20. Şekil-uzay algısı yeteneği
21. Temel Gemi Bay Planı bilgisi\*
22. Yüzme becerisi\*<sup>2</sup>

---

<sup>2</sup> \*Söz konusu bilgi-beceriler sadece liman işletmelerinde çalışan operatörler için geçerlidir.

### 3.4. Tutum ve Davranışlar

1. Acil ve stresli durumlarda soğukkanlı ve sakin olmak
2. Amirlerine doğru ve zamanında bilgi aktarmak
3. Araç, gereç ve ekipmanların kullanımına özen göstermek
4. Çalışma zamanını iş emrine uygun şekilde etkili ve verimli kullanmak
5. Çevre, kalite ve İSG kurallarını benimsemek
6. Çevreyi korumaya karşı duyarlı olmak
7. Deneyimlerini iş arkadaşlarına aktarmak
8. İşletme kaynaklarının kullanımını ve geri kazanım konusunda duyarlı olmak
9. İşyeri hiyerarşi ilişkisine uygun hareket etmek
10. İşyeri prosedür ve talimatlarına uygun davranmak
11. Kendini geliştirme konusunda istekli olmak
12. Kendinin ve diğer kişilerin güvenliğini gözetmek
13. Risk ve tehlike faktörleri konusunda duyarlı olmak
14. Sorumluluklarını zamanında yerine getirmek
15. Tehlikeli durumlarda ilgilileri zamanında bilgilendirmek
16. Temizlik, düzen ve işyeri tertibine özen göstermek
17. Vardiya değişimlerinde etkin, açık ve doğru şekilde bilgi paylaşmak
18. Yeniliklere açık olmak ve değişen koşullara uyum sağlamak

#### **4. ÖLÇME, DEĞERLENDİRME VE BELGELENDİRME**

Mobil Vinç Operatörü (Seviye 3) meslek standardını esas alan ulusal yeterliliklere göre belgelendirme amacıyla yapılacak ölçme ve değerlendirme, gerekli şartların sağlandığı ölçme ve değerlendirme merkezlerinde yazılı ve/veya sözlü teorik ve uygulamalı olarak gerçekleştirilecektir.

Ölçme ve değerlendirme yöntemi ile uygulama esasları bu meslek standardına göre hazırlanacak ulusal yeterliliklerde detaylandırılır. Ölçme ve değerlendirme ile belgelendirmeye ilişkin işlemler 15/10/2015 tarihli ve 29503 sayılı Resmî Gazete’de yayımlanan Mesleki Yeterlilik Kurumu, Sınav, Ölçme, Değerlendirme ve Belgelendirme Yönetmeliği çerçevesinde yürütülür.

**Ek: Meslek Standardı Hazırlama Sürecinde Görev Alanlar**

**1. Meslek Standardı Hazırlayan Kuruluşların Meslek Standardı Ekibi**

İrfan BİLGİN, TÜRKLİM – Genel Sekreter  
Cumhur KOCABAYLIOĞLU, İş Makineleri Eğitimi Yöneticisi – MARPORT  
Aişe AKPINAR, Meslek Analizi/DACUM Ekip Koordinatörü ve Moderatör  
Hayrünnisa SALDIROĞLU, Meslek Analizi/DACUM Moderatörü  
Selen AVCI, Meslek Analizi/DACUM Eş-Moderatörü ve Raportör

H.Necati ERSOY, İNTES - Genel Sekreter  
Aslı KARATEKİN, İNTES – Proje Müdürü  
Aslı ÜNSAL SAĞLIK, İNTES – İnşaat Yüksek Mühendisi  
Fatih GÜVEN, İNTES – Makine Mühendisi  
Necati Akbaş, İNTES – Yapı Eğitimcisi

**2. Teknik Çalışma Grubu Üyeleri:**

Bahadır CEVİZ, Vinç Operatörü – PORT AKDENİZ  
Kemal DEĞİRMENCİ, Formen – MARPORT  
Murat ERDOĞAN, Operatör Şefi – MARDAS  
Nebil DÖVEN, Operatör – MERSİN  
İsmet ŞEN, Personel Şefi – RODAPORT  
Metin ÜZMEZLER, Vinç Operatörü – BORUSAN  
Orhan YILDIZ, Vinç Operatörü – RODAPORT  
Ersan ÖZTUNET, Satış Direktörü – KARUN  
Bünyamin BALÇIK, Makine Eğitim – İMMB  
Gülderen ÖÇMEN, Genel Sekreter – İMMB  
Ahmet Ali AK, Şirket Müdürü, KARDELEN MÜHENDİSLİK  
Halide RASİM, Makine Mühendisi, RASİM MAKİNA VİNÇ

**3. Görüş İstenen Kişi, Kurum ve Kuruluşlar**

Başbakanlık Denizcilik Müsteşarlığı  
Başbakanlık Gümrük Müsteşarlığı  
Çalışma ve Sosyal Güvenlik Bakanlığı  
Çevre ve Orman Bakanlığı  
Enerji ve Tabii Kaynaklar Bakanlığı  
Milli Eğitim Bakanlığı  
Sanayi ve Ticaret Bakanlığı  
Ulaştırma Bakanlığı  
Türkiye İş Kurumu Genel Müdürlüğü  
Yükseköğretim Kurulu Başkanlığı  
TCDD İşletmesi Genel Müdürlüğü  
Türkiye İstatistik Kurumu (TÜİK)

Türkiye Odalar ve Borsalar Birliği  
Ankara Sanayi Odası (ASO)  
Ankara Ticaret Odası (ATO)  
İstanbul Ticaret Odası  
İstanbul ve Marmara, Ege, Akdeniz Bölgeleri Deniz Ticaret Odası  
Mersin Deniz Ticaret Odası  
Ege Bölgesi Sanayi Odası (EBSO)  
Küçük ve Orta Ölçekli İşletmeleri Geliştirme ve Destekleme İdaresi Başkanlığı (KOSGEB)  
Devrimci İşçi Sendikaları Konfederasyonu (DİSK)  
Hak-İş Konfederasyonu  
Türkiye Esnaf ve Sanatkarları Konfederasyonu (TESK)  
Türkiye İşçi Sendikaları Konfederasyonu (TÜRK-İŞ)  
Türkiye Liman ve Kara Tahmil-Tahliye İşçileri Sendikası (Liman-İş)  
Türkiye İşveren Sendikaları Konfederasyonu (TİSK)  
Türkiye Odalar ve Borsalar Birliği (TOBB)  
Prof.Dr. Necmettin AKTEN  
Kaptan Reşit Ayhan ÇİFTÇİ  
Dokuz Eylül Üniversitesi Rektörlüğü  
İstanbul Teknik Üniversitesi Rektörlüğü  
İstanbul Üniversitesi Rektörlüğü  
TÜRKLİM Üye Limanlar  
Derince Limanı  
İzmir Limanı  
Bandırma Limanı  
Trabzon Limanı

#### 4. MYK Sektör Komitesi Üyeleri ve Uzmanlar

Prof. Dr. Mustafa KARASHAHİN, Başkan (Yüksek Öğretim Kurulu)  
Şeyhamit Ünal SARIBAŞ, Başkan Vekili (Milli Eğitim Bakanlığı)  
Yusuf GÖÇMEN, Üye (Çalışma ve Sosyal Güvenlik Bakanlığı)  
Edip TÜRKAY, Üye (Enerji ve Tabii Kaynaklar Bakanlığı)  
Erhan KÖKSAL, Üye (Gümrük ve Ticaret Bakanlığı)  
Sinan KUŞÇU, Üye (Ulaştırma, Denizcilik ve Haberleşme Bakanlığı)  
Ahmet KARADERİLİ, Üye (Türkiye İşveren Sendikaları Konfederasyonu)  
Nuran SENAR, Üye (Türkiye Esnaf ve Sanatkarları Konfederasyonu)  
Mehmet KILIÇ, Üye (Hak İşçi Sendikaları Konfederasyonu)

Öznur YILMAZ,

Üye (Türkiye Odalar ve Borsalar Birliği)

Dilek TORUN,

Üye (Mesleki Yeterlilik Kurumu)

Yaprak AKÇAY ZİLELİ

Daire Başkanı, Mesleki Yeterlilik Kurumu

Aylin RAMANLI

Sektör Sorumlusu, Mesleki Yeterlilik Kurumu

## 5. MYK Yönetim Kurulu

Adem CEYLAN

Çalışma ve Sosyal Güvenlik Bakanlığı Temsilcisi,  
Başkan

Prof. Dr. Muzaffer ELMAS

Yükseköğretim Kurulu Temsilcisi, Başkan Vekili

Doç. Dr. Mustafa Hilmi ÇOLAKOĞLU

Milli Eğitim Bakanlığı Temsilcisi, Üye

Bendevi PALANDÖKEN

Meslek Kuruluşları Temsilcisi, Üye

Dr. Osman YILDIZ

İşçi Sendikaları Konfederasyonları Temsilcisi, Üye

Celal KOLOĞLU

İşveren Sendikaları Konfederasyonu Temsilcisi, Üye